

236 Illustrer par des exemples quelques méthodes de calcul d'une intégrale de fonction de plusieurs variables.

Ref: [Gou2] Goursat, Analyse [BP1] Briot-Bouquet Théorie de l'intégration  
[Tao1] Tao et Analyse complexe pour la 3 [Dem1] Denjoy. Analyse mathématique d'équation différentielle

Déf V. Intégrale de fonctionnelles. (2Q)

[Gou2] Intégrale de fonctionnelles. (3Q).

### I. Méthodes intérieures.

#### 1) Evaluation d'une primitive

Théo 1: Toute fonction continue  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  admet des primitives, et pour toute primitive  $F$  de  $f$ , on a  $\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a)$ .

$$\text{Ex 2: } \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{1+x^2} dx = \lim_{A \rightarrow \infty} \operatorname{Arctan} A - \operatorname{Arctan} (-A) = \pi.$$

Ex 3: L'intégrale  $\int_1^\infty \frac{1}{x^\alpha} dx$  est finie si et seulement si  $\alpha > 1$ .

Si  $F(x)$  est une fraction rationnelle, on peut décomposer  $F$  en éléments simples pour se ramener à des calculs de la forme

$$\int_a^b \frac{dx}{(x-\alpha)^n} \quad \text{et} \quad \int_a^b \frac{dx + \beta}{(x^2 + \gamma x + \delta)^n} dx \quad \gamma^2 - 4\delta < 0$$

$$\begin{aligned} \text{Ex 4: } \int_0^x \frac{1-t}{(t^2+t+1)^2} dt &= -\frac{1}{2} \int_0^x \frac{2t+1}{(t^2+t+1)^2} dt + \frac{3}{2} \int_0^x \frac{dt}{(t^2+\frac{1}{2})^2 + \frac{3}{4}} \\ &= \frac{x+1}{x^2+x+1} + \frac{2}{\sqrt{3}} \operatorname{arctan} \frac{2x+1}{\sqrt{3}} - 1 - \frac{2}{\sqrt{3}} \operatorname{Arctan} \frac{1}{\sqrt{3}} \end{aligned}$$

Si  $f(t) = \sin^m t \cos^n t$  où  $m, n \in \mathbb{N}$ , il y a deux cas:

- Si  $m$  ou  $n$  est impair de la forme  $2k+1$ , on a  $f(t) = \sin^m(x)(1-\sin^2(x))^{\frac{n}{2}}$ . On fait un changement de variable.
- Si  $m$  et  $n$  sont pairs, on peut factoriser  $\cos^m x \sin^n(x)$ .

$$\text{Ex 5: } \cos^4(x) = \frac{\cos 4x}{8} + \frac{\cos 2x}{2} + \frac{3}{8}.$$

#### 2) Intégration par partie.

Théo 6: Si  $u, v: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$ , alors

$$\int_a^b u(x)v'(x) dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u'(x)v(x) dx$$

Ex 7. Intégrals de Wallis:

$$I_m = \int_0^{\pi/2} \sin^m x dx = \int_0^{\pi/2} \cos^m x dx = \sqrt{\frac{\pi}{2m}}$$

Ex 8: Fonction Gamma  $\Gamma(x) = \int_0^\infty t^{x-1} e^{-t} dt$  donne  $\Gamma(m+1) = m!$   
et sa propriété  $\Gamma(x+1) = x\Gamma(x)$ .

#### 3) Changement de variables

Théo 9 (Changement de variables) Soit  $\varphi: U \rightarrow V$  une  $C^1$  difféomorphisme entre deux ouverts de  $\mathbb{R}^d$ . Pour toute fonction bornée  $f: V \rightarrow \mathbb{R}$ , si  $f$  est intégrable sur  $V$  si et seulement si  $f \circ \varphi$  est intégrable sur  $U$ . Et dans ce cas  $\int_V f d\lambda = \int_U (f \circ \varphi) J_\varphi d\lambda$ .

Ex 10: Coordonées polaires:  $\varphi: \mathbb{R}^{d+1} \times ]0, \pi[ \rightarrow \mathbb{R}^d \setminus \{0\}$   
 $(r, \theta, \dots) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta, \dots)$   
de Jacobien  $J_\varphi$ , donne par exemple l'intégrale de Gauss  $\int_{\mathbb{R}^d} e^{-|x|^2} dx = \sqrt{\pi}^d$ .

Ex 11: Si  $B_d$  désigne la boule unité fermée de  $\mathbb{R}^d$  pour la norme euclidienne. On pose  $V_d = \lambda(B_d)$ . On a  $V_{d+2} = V_d \frac{2\pi}{d+2}$ . Ainsi,  $V_d = \frac{\pi^{\frac{d}{2}}}{(d/2)!}$ . Si  $d$  pair  $V_d = \frac{2^d \pi^{\frac{d-1}{2}} (d-1)!}{d!}$  si  $d$  impair.

Ex 12: Si  $\varphi: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$  et  $f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow E$  une application continue par morceaux telle que  $\varphi([a, b]) \subseteq I$ . Alors  $\int_a^b f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(u) du$

Ex 13: Si  $R \in \mathbb{R}(X, Y)$ , on veut calculer une primitive de  $R(\cos x, \sin x)$  on fait le changement de variable  $t = \tan(\frac{X}{2})$ , on intègre alors  $R\left(\frac{2t}{1+t^2}, \frac{1-t^2}{1+t^2}\right) \frac{2}{1+t^2}$ .

#### 4) Théorèmes de Fubini

On considère  $X, Y$  deux boréliens de  $\mathbb{R}^m$  et  $\mathbb{R}^n$  respectivement,  $X \times Y \subseteq \mathbb{R}^{m+n}$  est lui aussi munie de la loi du produit de la mesure de Lebesgue.

Théo 14 (Fubini-Tonelli): Si  $f: X \times Y \rightarrow \overline{\mathbb{R}_+}$  est mesurable alors les familles  $x \mapsto \int_Y f(x, y) dy$  et  $y \mapsto \int_X f(x, y) dx$  sont définies presque partout et mesurables. Elles a donc  $\mathbb{R}_+$

$$\iint_{X \times Y} f(x, y) dx \otimes dy = \int_X \int_Y f(x, y) dy dx = \int_Y \int_X f(x, y) dx dy.$$

[BP]

239

248

[Gou2]

135

[BP]

221

Théo 15: (Fubini mi lebergue). Soit  $f$  à présent mesurable et intégrable sur  $X \times Y$ , alors les deux fonctions précédentes sont intégrables et ont la même intégration. Cela se fait ci dans  $\mathbb{R}$ .

Ex 16: On fait appel au théorème de Fubini dans l'exemple 10.

$$\text{Ex 17: } \text{Pan } f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} f_m z^m \in \mathcal{H}(\Omega), \text{ on a } \|f\|_2^2 = \sum_{m=0}^{\infty} |f_m|^2 \frac{1}{m!}.$$

## II Méthodes extraites de calcul

### 1) Pan des suites / séries de fonctions.

Théo 18: Soit  $f_m : (X, A, \mu) \rightarrow \mathbb{R}$  une suite croissante de fonctions mesurables positives, alors  $\lim \int f_m d\mu = \lim f_m d\mu$  dans  $\mathbb{R}_+$ .

Théo 19: Soit  $f_m : (X, A, \mu) \rightarrow \mathbb{R}$  une suite de fonctions mesurables telle que

$\exists g \in \mathcal{L}^2(\mu) / f_m \leq g$ , alors si  $(f_m)$  converge simplement vers  $f$ ,  $\lim \int f_m d\mu = \int f d\mu$

Appli 20: Pan  $x > 0$ , on a  $\Gamma(x) = \lim I_N(x)$  où  $I_N(x) = \int_0^x t^{x-1} (1 + \frac{t}{N})^N dt$ .

Ainsi,  $T(x) = x e^{-ix} \prod_{k=1}^{\infty} (1 + \frac{x}{k}) e^{-\frac{x}{k}}$  est holomorphe sur  $\mathbb{C}$ . D/P

Ex 21: L'exemple 17 fait aussi appel à la convergence dominée.

$$\text{Ex 22: } \int_0^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m e^{-mx} \frac{x^m}{m} = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m} = \ln 2.$$

### 2) Somme de Riemann.

Def 23: Soit  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  bornée,  $\delta = \{x_0 = a < x_1 < \dots < x_n = b\}$  une subdivision de  $[a, b]$ . Si  $\xi = (\xi_i) \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\xi_i \in [x_i, x_{i+1}]$ , la somme de Riemann de  $f$  est la quantité  $S(f, \delta, \xi) = \sum (x_{i+1} - x_i) f(\xi_i)$ .

Théo 24: Pour  $f \in C^1[a, b]$ , il existe pour tout  $\epsilon > 0$  un pas  $\delta$  tel qu'une subdivision de  $[a, b]$  de pas  $\leq \delta$  donne une somme de Riemann  $\epsilon$ -proche de  $\int_a^b f(t) dt$ .

$$\text{En particulier } \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{b-a}{m} \sum_{i=1}^m f(a + \frac{b-a}{m} i) = \int_a^b f(t) dt$$

$$\text{Ex 25: } \lim_{m \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m \frac{1}{m+i} = \int_0^1 \frac{dt}{1+t} = \ln 2.$$

Appli 26: La série de Fourier  $\sum \frac{\sin n\theta}{n}$  ne converge pas uniformément sur  $\mathbb{R}$ .

### 3) Intégrals à paramètres.

On considère  $f : X \times E \rightarrow \mathbb{R}$  où  $(X, A, \mu)$  est mesuré et  $(E, \mathcal{B})$  est métrique.

Théo 27: Soit  $t_0 \in E$ , si on a

-  $\forall t \in E$ ,  $f(\cdot, t)$  est mesurable,  $\forall x \in X$  pp,  $f(x, \cdot)$  est continue en  $t_0$

-  $\exists g \in L^1(X) / \forall t \in E$ ,  $|f(x, t)| \leq g(x) \quad \forall x \in X$  pp. Alors  $t \mapsto \int_X f(x, t) dx$  est continue en  $t_0$ .

Théo 28: Dans la même situation, si :

-  $\forall t \in E$ ,  $f(\cdot, t)$  est intégrable,  $\forall x \in X$  pp,  $f(x, \cdot)$  est diff, avec  $\frac{df}{dt}$  sa dériv.

-  $\exists g \in L^1(X) / \forall t \in E$ ,  $|f(x, t) - f(x, t_0)| \leq g(x) / |t - t_0|$ . Alors  $t \mapsto \int_X f(x, t) dx$  est dérivable en  $t_0$  avec  $F'(t_0) = \int_X \partial_t f(x, t_0) dx$

Appli 29: Pan  $f \in S(\mathbb{R}^d)$ , on a  $\widehat{f} \in S(\mathbb{R}^d)$ .

Ex 30: Soit  $g : x \mapsto e^{-\frac{x^2}{2}}$ , on a  $\widehat{g}(x) = \sqrt{2\pi} g(x)$ . Ceci entraîne le théorème d'inversion de Fourier.

Ex 31: Pan  $x > 0$   $\int_0^{\infty} \frac{\sin(kt)}{t} e^{-rt} dt = \arctan x$ .

### 4) Théorème des résidus.

Def 32: On appelle chemin  $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{C}$  une application continue  $C^1$  par morceaux. Si  $\gamma(0) = \gamma(1)$ , on parle de boucle.

Pour  $a \notin \gamma([0, 1]) =: Im \gamma$ , on définit l'indice de  $\gamma$  par  $Ind_{\gamma}(a) := \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{dz}{z-a}$ . L'indice d'un entier relatif  $f$ , et  $a \mapsto Ind_{\gamma}(a)$  est continu sur  $\mathbb{C} \setminus \gamma([0, 1])$ .

Def 33: Soit  $f \in \mathcal{L}(D)$  une fonction méromorphe sur un ouvert connexe et à un pôle d'ordre  $m$  de  $f$ . Au voisinage de  $a$ ,  $f$  admet une expansion de Laurent:

$$f(z) = \sum_{k=-m}^{\infty} a_k (z-a)^k. \text{ On pose alors } Res(f, a) = a_{-1} \text{ le résidu de } f \text{ en } a.$$

$$\text{Ex 34: } \text{Pan } m \in \mathbb{N}, \text{ } Res(\frac{1}{z-m}) = \frac{(-1)^m}{m!}$$

$$\text{Prop 35: } \text{Si } a \text{ est un pôle d'ordre } m, \text{ on a } Res(f, a) = \lim_{z \rightarrow a} \frac{1}{(m-1)!} (z-a)^{m-1} f(z)$$

↑ (BP)

[Gou2]

[Tau]

q8  
103

[Gou2]

126

125.

Théo 36: (Résidus) Si  $\Omega \subseteq \mathbb{C}$  est convexe,  $a_1, \dots, a_m$  des points distincts de  $\partial\Omega$ .  
 $\exists f \in \mathcal{C}^2(\Omega \setminus \{a_1, \dots, a_m\})$  telle que les  $a_i$  soient des pôles de  $f$ . Si  $\gamma$  un circuit dans  $\Omega$  dont l'image ne contient aucun des  $a_i$ , alors

$$\oint_{\gamma} f(z) dz = 2\pi i \sum_{k=1}^m \text{Res}(f, a_k).$$

$$\text{Ex 37: } \int_0^\infty \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$\text{Ex 38: La transformée de Fourier de } \frac{1}{1+x^2} \text{ est } \pi e^{-|t|}.$$

$$\text{Ex 39: On a } \int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}. \quad \text{DVP}$$

Ex 40: (Formule des compléments)  $\forall z \in \mathbb{C}, 0 < \operatorname{Re}(z) < 1$ , on a  $\Gamma(z)\Gamma(z-1) = \frac{\pi}{\sin \pi z}$   
 ce qui permet en particulier de prolonger  $\Gamma$  à  $\mathbb{C} \setminus \mathbb{N}$ .

### III. Calcul approché d'intégrales.

#### 1) Méthode de quadrature.

On se place dans  $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$  et  $\mathcal{Z} = \{x_0, x_1, \dots, x_{m-1}, x_b\}$  une subdivision de  $[a, b]$ .  
 Sur chaque intervalle  $[x_i, x_{i+1}]$  on choisit  $l_i$  points  $\xi_{ij}$  et des poids  $w_{ij}$  tels que

$$\sum_{j=0}^{l_i} w_{ij} = 1, \text{ on approche alors } \int_a^b f(t) dt \text{ par } \sum_{i=0}^{m-1} (x_{i+1} - x_i) \sum_{j=0}^{l_i} w_{ij} f(\xi_{ij}).$$

$$\int_a^b f(t) dt \sim \sum_{i=0}^{m-1} (x_{i+1} - x_i) \sum_{j=0}^{l_i} w_{ij} f(\xi_{ij})$$

Def 41: On dit qu'une méthode de quadrature (élémentaire ou composée) est d'ordre  $m$  si elle exacte sur  $P_m[x]$  et pas sur  $P_{m+1}[x]$ .

Rg 42 (hypothèse)  $\sum_{j=0}^{l_i} w_{ij} = 1$  garantit l'exactitude à l'ordre 0.

(Cas simple:  $l_i = 0 \forall i$ : la seule liberté est le choix de  $\xi_i$ )

- Si  $\xi_i = x_i$ : méthode des rectangles à droite } ordre 0.
- Si  $\xi_i = x_{i+1}$ : méthode des rectangles à gauche } ordre 0.
- Si  $\xi_i = \frac{x_{i+1} + x_i}{2}$ : méthode du point milieu      ordre 1

Méthode de Newton-Cotes. Au rang  $l$ , on prend  $\xi_i = \xi_i(l)$ , et les points  $\xi_{ij}$  sont choisis à qui disteauts.

-  $l=1$  méthode des trapèzes:  $w_0 = w_1 = \frac{1}{2}$       ordre 1

-  $l=2$  méthode de Simpson:  $w_0 = w_2 = \frac{1}{6}, w_1 = \frac{4}{3}$       ordre 3

Prop 43: Si  $l$  est pair, on a une méthode d'ordre  $l+1$ , si  $l$  est impair, on a une méthode d'ordre  $l$ .

$$\text{Ex 44: } \int_{-1}^1 e^{-x^2} dx \approx \frac{2}{3} e^{-1} + \frac{4}{3}.$$

En pratique, le choix des points équis distants n'est pas toujours judicieux, on peut s'intéresser au "meilleur" placement des points.

Prop 45: Si  $w: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction paire, il existe un unique placement des points  $x_j$  et des coefficients  $w_j$  pour que la méthode suivante soit d'ordre  $2l+1$ .

$$\int_a^b f(x) w(x) dx \approx \sum_{j=0}^{2l+1} w_j f(x_j).$$

Il s'agit dans  $\mathbb{R}, \mathbb{R}$  étendus par les racines des polynômes orthogonaux de  $L^2(w)$ .

#### 2) Méthode de Monte Carlo.

Les résultats de contrôle donnent sur les méthodes de quadrature font des hypothèses de régularité sur  $f$ . On veut être plus général.

Si  $f$  est définie sur  $\mathbb{R}^n$ , on va évaluer  $I = \int f(x) g(x) dx$  ou  $g \in L^1(f)$ .

Si  $Y$  suit  $V \sim \mathcal{U}([0, 1])$  de densité  $g$ , alors  $I = E(g(Y))$ . Si  $(Y_i)_{i \in \mathbb{N}}$  est un échantillon de  $Y$ , alors  $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(Y_i) \rightarrow I$  par la loi des grands nombres.

Mais cette méthode est peu efficace: elle converge lentement (TCL)

$$\text{Appl 46: Approximation de } \pi = \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx \approx \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sqrt{1-Y_i^2}$$

où  $Y$  suit  $\mathcal{U}([0, 1])$ . Il peut être pratique si nous connaissons des variables aléatoires.