

---

## RAPPELS ET EXERCICES SUR LE GROUPE LINÉAIRE I

---

On fixe  $k$  un corps (commutatif), et  $E$  un  $k$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$ . Par défaut la source c'est le Perrin.

### 1 Le groupe linéaire, définition

**Définition.** Le *groupe linéaire*  $\mathrm{GL}(E)$  est le groupe des  $k$ -automorphismes linéaires de  $E$ . Le groupe linéaire de l'espace vectoriel  $k^n$  est noté  $\mathrm{GL}_n(k)$ , on l'identifie systématiquement au groupes des matrices carrées de taille  $n$  inversibles à coefficients dans  $k$ .

**Exercice 1.** Le choix d'une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  induit un isomorphisme de  $k$ -espaces vectoriel  $\varphi_{\mathcal{B}} : E \rightarrow k^n$ .

1. Montrer que le choix d'une base  $\mathcal{B}$  induit un isomorphisme  $M_{\mathcal{B}} : \mathrm{GL}(E) \rightarrow \mathrm{GL}_n(k)$ . Comment appelle-t-on la matrice  $M_{\mathcal{B}}(f)$  pour  $f \in \mathrm{GL}(E)$ ?
2. Si  $\mathcal{B}'$  est une autre base de  $E$ , écrire  $M_{\mathcal{B}'}(f)$  en fonction de  $M_{\mathcal{B}}(f)$ , de  $\varphi_{\mathcal{B}}$  et  $\varphi_{\mathcal{B}'}$ .
3. Montrer que le morphisme  $\det \circ M_{\mathcal{B}} : \mathrm{GL}(E) \rightarrow k^*$  ne dépend pas du choix d'une base  $\mathcal{B}$ . On notera également  $\det$  ce nouveau morphisme (par abus de langage).

**Définition.** Le *groupe spécial linéaire*  $\mathrm{SL}(E)$  est le noyau du morphisme  $\det : \mathrm{GL}(E) \rightarrow k^*$ . Le choix d'une base de  $E$  identifie  $\mathrm{SL}(E)$  au groupe  $\mathrm{SL}_n(k)$  des matrices de déterminant 1.

**Exercice 2.** On a une suite exacte courte de groupes

$$1 \longrightarrow \mathrm{SL}(E) \longrightarrow \mathrm{GL}(E) \xrightarrow{\det} k^* \longrightarrow 1$$

Autrement dit, on a  $\mathrm{SL}(E) = \ker \det$  et  $\mathrm{Im}(\det) = k^*$ .

1. Montrer que le morphisme  $\det$  admet une section : il existe un morphisme  $\iota : k^* \rightarrow \mathrm{GL}(E)$  tel que, pour tout  $\lambda \in k^*$ , on ait  $\det(\iota(\lambda)) = \lambda$ .
2. Montrer que  $\mathrm{GL}(E)$  est isomorphe au produit semi-direct  $\mathrm{SL}(E) \rtimes k^*$ .

**Exercice 3.** On considère  $k = \mathbb{F}_q$  un corps fini de cardinal  $q$ . Dénombrer les éléments de  $\mathrm{GL}_n(k)$ . En déduire le cardinal de  $\mathrm{SL}_n(k)$ .

### 2 Un système de générateurs

De la même manière que le groupe symétrique  $\mathfrak{S}_n$  est engendré par les transpositions, des éléments ayant un nombre maximum de point fixe, le groupe linéaire  $\mathrm{GL}(E)$  est engendré par les transvections et dilatations, des éléments fixant des hyperplans.

On rappelle que les hyperplans de  $E$  sont exactement les noyaux des formes linéaires sur  $E$  (les éléments du dual  $E^*$ ). On a d'ailleurs que deux formes linéaires  $f, f'$  ont le même noyau si et seulement si elles diffèrent par un scalaire :  $\exists \lambda \in k$  tel que  $f = \lambda f'$ .

**Exercice 4.** Pour  $\lambda \in k^*$ , on définit

$$\delta(\lambda) := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad T := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Calculer l'ordre de ces matrices (on fera attention à la caractéristique de  $k$ ).

**Exercice 5.** (Dilatations) Soit  $H$  un hyperplan de  $E$  et soit  $u \in \text{GL}(E)$  tel que  $u|_H = \text{Id}_H$  et  $u \neq \text{Id}$ . Montrer que les assertions suivantes sont équivalentes :

- (i)  $u \notin \text{SL}(E)$
- (ii)  $u$  admet une valeur propre  $\lambda \neq 1$
- (iii)  $\text{Im}(u - \text{Id}) \not\subset H$
- (iv) Dans une base convenable,  $u$  a pour matrice

$$\begin{pmatrix} I_{n-2} & 0 \\ 0 & \delta(\lambda) \end{pmatrix}$$

avec  $\lambda \in k \setminus \{0, 1\}$ .

Si ces conditions sont remplies, on dira que  $u$  est une **dilatation** d'hyperplan  $H$ , de droite  $D := \text{Im}(u - \text{Id})$  et de rapport  $\lambda$ .

**Exercice 6.** (Transvections) Soit  $f \in E^*$  de noyau  $H$  et soit  $u \in \text{GL}(E)$  tel que  $u|_H = \text{Id}_H$  et  $u \neq \text{Id}$ . Montrer que les assertions suivantes sont équivalentes :

- (1)  $u \in \text{SL}(E)$
- (2)  $u$  n'est pas diagonalisable
- (3)  $\text{Im}(u - \text{Id}) \subset H$
- (4) Il existe  $a \in H \setminus \{0\}$  tel que l'on ait

$$\forall x \in E, u(x) = x + f(x)a$$

- (5) Dans une base convenable,  $u$  a pour matrice

$$\begin{pmatrix} I_{n-2} & 0 \\ 0 & T \end{pmatrix}.$$

On pourra utiliser l'exercice précédent. Si ces conditions sont remplies, on dira que  $u$  est une **transvection** d'hyperplan  $H$ , de droite  $D := \text{Im}(u - \text{Id})$ .

**Exercice 7.** (Transvections 2)

D'après l'exercice précédent, on peut définir les transvections comme les endomorphismes de la forme

$$\tau(f, a) : x \mapsto x + f(x)a$$

avec  $f \in E^*$  et  $a \in \text{Ker } f \setminus \{0\}$ .

1. Montrer que  $\tau(f, a) = \tau(f', a')$  si et seulement si il existe  $\lambda \in k^*$  tel que  $f' = \lambda f$  et  $a' = \lambda^{-1}a$ .
2. Montrer que  $\tau(f, a)\tau(f, b) = \tau(f, a + b)$ . En déduire que  $(\tau(f, a))^{-1} = \tau(f, -a)$ .
3. Justifier que  $\tau(f, a)$  induit un endomorphisme de l'espace quotient  $E/\text{Ker } f$ . Quel est cet endomorphisme ?
4. Soit  $u \in \text{GL}(E)$ , montrer que  $u\tau(f, a)u^{-1} = \tau(fu^{-1}, u(a))$ . Quelles sont la droites et l'hyperplan de cette transvection ?

**Théorème** (Perrin, Théorème 2.11 et Corollaire 2.12). Les transvections engendrent  $\text{SL}(E)$ . Les transvections et dilatations engendrent  $\text{GL}(E)$ .

## 3 Sous-groupes remarquables

### 3.1 Centres, groupes projectifs

On décrit le centre du groupe linéaire et du groupe spécial linéaire. On en déduit la définition des groupes projectifs.

**Exercice 8.** (Centres)

1. Soit  $u \in \text{GL}(E)$ . Montrer que si  $u$  laisse invariante toutes les droites vectorielles de  $E$ , alors  $u$  est une homothétie (on distinguera les cas de deux vecteurs colinéaires et de deux vecteurs non colinéaires).
2. Montrer que si  $u$  commute avec toutes les transvections, alors  $u$  est une homothétie (on pourra utiliser l'exercice 7).
3. En déduire que le centre de  $\text{GL}(E)$  est  $Z := \{\lambda I_n \mid \lambda \in k^*\}$ , et que le centre de  $\text{SL}(E)$  est  $Z \cap \text{SL}(E) = \{\lambda I_n \mid \lambda \in \mu_n(k)\}$ . (L'ensemble  $\mu_n(k)$  désignant les racines  $n$ -èmes de l'unité dans  $k$ ).

**Définition.** Le quotient de  $\text{GL}(E)$  par son centre est appelé le **groupe projectif linéaire** et est noté  $\text{PGL}(E)$ . De même le quotient de  $\text{SL}(E)$  par son centre est noté  $\text{PSL}(E)$ . On note  $\text{PGL}_n(k)$  et  $\text{PSL}_n(k)$  les quotients des groupes matriciels correspondants.

**Exercice 9.** 1. Soit  $k = \mathbb{F}_q$  un corps fini. Calculer l'ordre de  $\text{PGL}_n(k)$  et de  $\text{PSL}_n(k)$ .

2. Montrer que pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , on a  $\text{SL}_n(\mathbb{F}_2) = \text{GL}_n(\mathbb{F}_2) = \text{PSL}_2(\mathbb{F}_2) = \text{PGL}_2(\mathbb{F}_2)$ .

**Exercice 10.**

1. On définit  $e_n : k^* \rightarrow k^*$  par  $\lambda \mapsto \lambda^n$ . Montrer que  $e_n$  est un morphisme de groupes.
2. Quel est le noyau de  $e_n$ ? On pose  $k^{*n} := \text{Im } e_n$ .
3. Pour  $\lambda \in k^*$ , on pose  $h_\lambda \in \text{GL}(E)$  l'homothétie de rapport  $\lambda$ . Montrer que  $\det(h_\lambda) = \lambda^n$ . En déduire que l'on a une suite exacte courte

$$1 \longrightarrow \text{PSL}(E) \longrightarrow \text{PGL}(E) \xrightarrow{\overline{\det}} k^*/k^{*n} \longrightarrow 1$$

**Théorème** (Perrin, Théorème 4.1). Le groupe  $\text{PSL}_n(k)$  est simple, sauf pour  $\text{PSL}_2(\mathbb{F}_2)$  et  $\text{PSL}_2(\mathbb{F}_3)$

Nous verrons qui sont les groupes  $\text{PSL}_2(\mathbb{F}_2)$  et  $\text{PSL}_2(\mathbb{F}_3)$  dans l'exercice 16.

**3.2 Groupe dérivé**

On rappelle que le **commutateur** de deux éléments  $g, h$  d'un groupe  $G$  est défini par  $[g, h] := ghg^{-1}h^{-1}$ . Le **groupe dérivé** d'un groupe  $G$  est le sous-groupe  $D(G)$  engendré par les commutateurs.

**Exercice 11.** Soit  $\varphi$  un automorphisme du groupe  $G$ . Montrer que  $D(G)$  est invariant (globalement) par  $\varphi$  (on dit que  $D(G)$  est **caractéristique**). En déduire que  $D(G)$  est distingué dans  $G$ .

**Exercice 12.** (Conjugaison et transvections)

1. Montrer que deux transvections quelconques sont toujours conjuguées dans  $\text{GL}(E)$ .
2. On suppose  $n \geq 3$ . Soient  $v$  une transvection, et  $\lambda \in k^*$ . Montrer qu'il existe  $s \in \text{GL}(E)$  de déterminant  $\lambda^{-1}$  et avec  $sv = vs$  (*Indication : raisonner avec les matrices*).
3. En déduire que si  $n \geq 3$ , deux transvections sont toujours conjuguées dans  $\text{SL}(E)$ . (*Ce dernier résultat est faux quand  $n = 2$* ).

**Exercice 13.** On suppose  $n \geq 3$ .

1. Montrer que le commutateur de deux éléments de  $\text{GL}(E)$  est dans  $\text{SL}(E)$ . En déduire que  $D(\text{GL}(E)) \subset \text{SL}(E)$ .
2. On suppose que  $D(\text{GL}(E))$  contient une transvection. Montrer qu'alors  $D(\text{GL}(E))$  contient toutes les transvections. En déduire que  $\text{SL}(E) = D(\text{GL}(E))$ .

Il suffit donc de montrer que une certaine transvection peut s'écrire comme un commutateur.

3. On suppose  $n \geq 3$  et  $\text{car}(k) \neq 2$ . (les autres cas sont dans [Perrin])
  - a) Soit  $u$  une transvection, montrer que  $u^2$  est une transvection.
  - b) En déduire qu'il existe  $s \in \text{SL}(E)$  telle que  $u = sus^{-1}u^{-1}$ .
  - c) Conclure que  $D(\text{GL}(E)) = \text{SL}(E)$  et  $D(\text{SL}(E)) = \text{SL}(E)$  dans ce cas.

En général, on a

**Théorème** (Perrin, Théorème 3.1). On a  $D(\text{GL}_n(k)) = \text{SL}_n(k)$  sauf dans le cas  $D(\text{GL}_2(\mathbb{F}_2))$ . On a  $D(\text{SL}_n(k)) = \text{SL}_n(k)$  sauf dans les cas  $D(\text{SL}_2(\mathbb{F}_2))$  et  $D(\text{SL}_2(\mathbb{F}_3))$ .

## 4 Action de $\mathrm{GL}(E)$ sur l'espace projectif

On rappelle que le groupe  $k^*$  agit sur  $E \setminus \{0\}$  par multiplication. Les orbites sous cette action s'identifient aux droites vectorielles de  $E$ . On pose  $\mathbb{P}(E)$  l'espace des orbites, c'est *l'espace projectif* associé à  $E$ . On note également  $\mathbb{P}^n(k) := \mathbb{P}(k^{n+1})$ .

### Exercice 14.

1. Montrer que  $\mathrm{GL}(E)$  agit sur  $E \setminus \{0\}$ . Montrer que cette action est fidèle et transitive.
2. Montrer que l'action de  $\mathrm{GL}(E)$  sur  $E$  préserve la colinéarité, en déduire une action de  $\mathrm{GL}(E)$  sur  $\mathbb{P}(E)$ .
3. Montrer que  $Z(\mathrm{GL}(E))$  est le noyau de l'action de  $\mathrm{GL}(E)$  sur  $\mathbb{P}(E)$ .
4. En déduire une action fidèle de  $\mathrm{PGL}(E)$  sur  $\mathbb{P}(E)$ .

Notons que tout ceci reste vrai en remplaçant  $\mathrm{GL}(E)$  par  $\mathrm{SL}(E)$  et  $\mathrm{PGL}(E)$  par  $\mathrm{PSL}(E)$ .

Un vecteur  $(x_0, \dots, x_n)$  dans  $k^{n+1}$  induit un élément de  $\mathbb{P}^n(k)$ , que l'on note  $[x_0 : \dots : x_n]$ , ce sont les *coordonnées homogènes*. Par définition on a

$$\forall \lambda \in k^*, [x_0 : \dots : x_n] = [\lambda x_0 : \dots : \lambda x_n].$$

### Exercice 15. ( $\mathrm{PGL}_2(k)$ ou les homographies)

1. On considère  $\mathbb{P}^1(k)$  la *droite projective* sur  $k$ . Soit  $\widehat{k} := k \sqcup \{\infty\}$  l'ensemble obtenu en adjoignant à  $k$  un "point à l'infini". Montrer que l'application  $\psi : k^2 \setminus \{0\} \rightarrow \widehat{k}$  définie par

$$\psi(x, y) = \begin{cases} \frac{x}{y} & \text{si } y \neq 0, \\ \infty & \text{si } y = 0. \end{cases}$$

induit une bijection entre  $\mathbb{P}^1(k)$  et  $\widehat{k}$ , de bijection réciproque  $\varphi$ , donnée par

$$\begin{cases} \varphi(\lambda) = [\lambda : 1] & \text{pour } \lambda \in k, \\ \varphi(\infty) = [1 : 0]. \end{cases}$$

On identifie dans la suite  $\widehat{k}$  et  $\mathbb{P}^1(k)$  par ces bijections.

2. On rappelle que  $\mathrm{PGL}_2(k)$  agit fidèlement sur  $\mathbb{P}^1(k)$ . Soit

$$u = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathrm{GL}_2(k).$$

Calculer la bijection de  $\widehat{k}$  induite par l'action de  $u$  sur  $\mathbb{P}^1(k)$ .

3. Donner une condition nécessaire et suffisante portant sur  $\det u$  pour que son image  $\bar{u}$  dans  $\mathrm{PGL}_2(k)$  soit dans  $\mathrm{PSL}_2(k)$ .

### Exercice 16. (Isomorphismes exceptionnels) On pourra utiliser les cardinaux de $\mathrm{PGL}_n(\mathbb{F}_q)$ et $\mathrm{PSL}_n(\mathbb{F}_q)$ .

1. Calculer le cardinal de  $\mathbb{P}^n(\mathbb{F}_q)$ .
2. Déduire des exercices précédents un morphisme injectif  $\varphi : \mathrm{PGL}_2(\mathbb{F}_q) \rightarrow \mathfrak{S}_{q+1}$ .
3. Montrer que  $\mathrm{GL}_2(\mathbb{F}_2) = \mathrm{SL}_2(\mathbb{F}_2) = \mathrm{PSL}_2(\mathbb{F}_2) \simeq \mathfrak{S}_3$ . En déduire  $D(\mathrm{GL}_2(\mathbb{F}_2))$  et  $D(\mathrm{SL}_2(\mathbb{F}_2))$ .
4. Montrer que  $\mathrm{PGL}_2(\mathbb{F}_3) \simeq \mathfrak{S}_4$  et  $\mathrm{PSL}_2(\mathbb{F}_3) \simeq \mathfrak{A}_4$ . En déduire  $D(\mathrm{SL}_2(\mathbb{F}_3))$ .
5. Montrer que  $\mathrm{PGL}_2(\mathbb{F}_4) = \mathrm{PSL}_2(\mathbb{F}_4) \simeq \mathfrak{A}_5$ .
6. Montrer que  $\mathrm{PGL}_2(\mathbb{F}_5) \simeq \mathfrak{S}_5$  et  $\mathrm{PSL}_2(\mathbb{F}_5) \simeq \mathfrak{A}_5$  (on utilisera le fait que tout sous-groupe de  $\mathfrak{S}_n$  d'indice  $n$  est isomorphe à  $\mathfrak{S}_{n-1}$ ).

## 5 Quelques sous-groupes finis de $\mathrm{GL}_n(k)$

**Exercice 17.** (Matrices de permutations, [OA, 4.89]) On considère  $(e_1, \dots, e_n)$  la base canonique de  $k^n$ .

1. Montrer que l'on obtient une action de  $\mathfrak{S}_n$  sur  $k^n$  en posant  $\sigma.e_i := e_{\sigma(i)}$ , et étendu par linéarité. On pose  $u_\sigma$  l'endomorphisme de  $k^n$  associé à l'action de  $\sigma$ .
2. En déduire un morphisme de groupes  $\mathfrak{S}_n \rightarrow \mathrm{GL}_n(k)$ . On appelle *matrices de permutation* les images des éléments de  $\mathfrak{S}_n$  dans  $\mathrm{GL}_n(k)$ . On pose  $P_\sigma$  la matrice associée à une permutation  $\sigma$ .
3. Quelle est la matrice  $P_\tau$ , si  $\tau = (i j)$  est une transposition ?
4. Montrer que l'association  $\sigma \mapsto P_\sigma$  est injective.
5. Montrer que si  $\sigma$  et  $\tau$  sont des permutations conjuguées, alors  $P_\sigma$  et  $P_\tau$  sont conjuguées dans  $\mathrm{GL}_n(k)$ . (*La réciproque est vraie ! C'est un théorème de Brauer*).
6. Quel est le déterminant d'une matrice de transposition (*penser à l'alternance du déterminant*) ? En déduire que le déterminant d'une matrice de permutation est égal à la signature de la permutation associée.

**Exercice 18.** ("Invariance du domaine") Soient  $k$  et  $L$  deux corps de caractéristique non 2.

1. Soit  $G$  un groupe fini dont tous les éléments (non triviaux) sont d'ordre 2. Montrer que  $G$  est abélien.
2. En déduire que si  $G \subset \mathrm{GL}_n(k)$  est un sous-groupe dont tous les éléments (non triviaux) sont d'ordre 2, alors  $|G| \leq 2^n$  (*Indication : codiagonaliser*).
3. On suppose qu'il existe un morphisme injectif  $\mathrm{GL}_n(k) \rightarrow \mathrm{GL}_m(L)$ , montrer que  $n \leq m$ .
4. En déduire que  $\mathrm{GL}_n(k) \simeq \mathrm{GL}_m(L)$  implique  $n = m$ .
5. Existe-t-il un isomorphisme entre  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{Q})$  et  $\mathrm{GL}_m(\mathbb{R})$  ? Entre  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathrm{GL}_m(\mathbb{C})$  ?

**Exercice 19.** (Ceci n'est pas un exercice sur les représentations)

1. Montrer que tout groupe d'ordre  $n$  admet une représentation fidèle dans  $\mathrm{GL}_n(k)$ , quel que soit le corps  $k$ .
2. Donner les matrices de la représentation ainsi construite du groupe diédral  $D_4$  (groupe des symétries du carré).

**Exercice 20.** (Un groupe de réflexions) On se place dans  $\mathrm{GL}_n(k)$ , et on rappelle que  $\mu_m(k)$  désigne les racines  $m$ -èmes de l'unité dans  $k$ . On dit qu'une matrice  $M \in \mathrm{GL}_n(k)$  est *monomiale* si elle a au plus (donc exactement) un coefficient non nul par ligne et par colonne.

1. Montrer que les matrices de permutations sont des matrices monomiales.

On définit  $G(m, 1, n)$  comme l'ensemble des matrices monomiales dans  $\mathrm{GL}_n(k)$ , et dont les coefficients non nuls sont dans  $\mu_m(k)$ .

2. Montrer que toute matrice  $M \in G(m, 1, n)$  s'écrit de manière unique sous la forme  $M = P_\sigma D$ , où  $P_\sigma$  est une matrice de permutation, et  $D$  est une matrice diagonale dont les coefficients diagonaux se trouvent dans  $\mu_m(k)$ .
3. Soit  $D$  une matrice diagonale, et  $P_\sigma$  une matrice de permutation. Montrer que  $P_\sigma^{-1} D P_\sigma$  est diagonale, et donner ses coefficients. En déduire que  $G(m, 1, n)$  forme un sous-groupe de  $\mathrm{GL}_n(k)$ .
4. Montrer que l'application  $\pi$  envoyant un élément de  $G(m, 1, n)$  sur le produit de ses éléments non nuls dans  $\mu_m(k)$  est un morphisme de groupe (attention : ce n'est pas le déterminant).

On définit alors  $G(m, m, n)$  comme le noyau du morphisme ci-dessus. On considère à présent  $k = \mathbb{C}$ , et on pose  $\zeta_m := \exp(2i\pi/m)$ .

5. Montrer que  $G(m, m, 2)$  est d'ordre  $2m$ .

6. On pose

$$s := \begin{pmatrix} 0 & \zeta_m \\ \zeta_m^{-1} & 0 \end{pmatrix}, \quad r := \begin{pmatrix} \zeta_m & 0 \\ 0 & \zeta_m^{-1} \end{pmatrix}.$$

Montrer que  $s$  et  $r$  engendrent  $G(m, m, 2)$  et que l'on a  $s^2 = I_2$ ,  $r^m = I_2$ ,  $sr = r^{-1}s$ .

7. En déduire que  $G(m, m, 2)$  est isomorphe au groupe diédral d'ordre  $2m$ .